

# Alimentador computadoras automotrices Icubica

## Versión 3

Este elemento pretende ser un dispositivo para prueba de computadoras automotrices. Se basa en el siguiente principio: Una computadora automotriz para poder ser diagnosticada via el puerto de comunicación necesita cumplir estas condiciones:

1. Conexión de tierra
2. Conexión de voltaje directo de batería
3. Conexión de voltaje de interruptor de llave
4. Conexión de líneas de comunicación
5. En algunos casos es necesaria la retroalimentación a través de un relevador controlado por la misma computadora



Otras funciones (que dependen del sistema de diagnóstico utilizado)

- Programación de módulo (En banco)
- Prueba de señales de entrada a la computadora, manipulación de pines y monitoreo via escáner
- Prueba de actuadores, ejecutandose via escáner

La tarjeta alimentadora Icubica tiene los siguientes pines de conexión:

VCC	Pines que alimentan de voltaje directo, PINES ROJOS
INT	Pines que alimentan de voltaje controlado por interruptor, PINES AMARILLOS
GND	Pines de tierra
K-Line	Línea de comunicación para protocolos ISO9141 o KWP2000 y tienen conexión directa con el pin 7 del conector de diagnostico
CAN H	Línea de comunicación de CAN BUS Alto, tiene conexión directa con el pin 6 del conector de diagnostico
CAN L	Línea de comunicación de CAN BUS Bajo, tiene conexión directa con el pin 14 del conector de diagnóstico
MSCANH	Línea de comunicación de CAN BUS de media velocidad Alto, tiene conexión directa con el pin 3 del conector de diagnostico
MSCANL	Línea de comunicación de CAN BUS de media velocidad Bajo, tiene conexión directa con el pin 11 del conector de diagnóstico



SW	Línea de comunicación CAN BUS de cable individual, generalmente utilizado por GM para la RED de Información-entretenimiento
J1850+	Línea de comunicación J1850+, tiene conexión directa con el pin 2 del conector de diagnostico
J1850-	Línea de comunicación J1850-, tiene conexión directa con el pin 10 del conector de diagnostico
Otros pines: 12 y 8	Pines que son utilizados por diferentes fabricantes para conectar modulos que no utilizan los estándares
Salida	Pin para configuración de voltaje de relevador. Configurado a voltaje de batería. Este pin no ha sido necesario ser configurado de modo distinto, hasta el momento todas las computadoras que han necesitado el relevador usan la configuración de fabrica, volateje de batería en el pin central de Salida
CTL2	Pin para control de relevador. Configurado a voltaje de batería.
CTL1	Pin individual parte superior del relevador. Pin para control de relevador. Si el relevador es necesario, habrá que identificar en el diagrama de la computadora que pin tiene la correspondencia para control de relevador de autoalimentación. Si este pin existe en la computadora, su trabajo es controlarlo por pulso de tierra.

### Alimentación

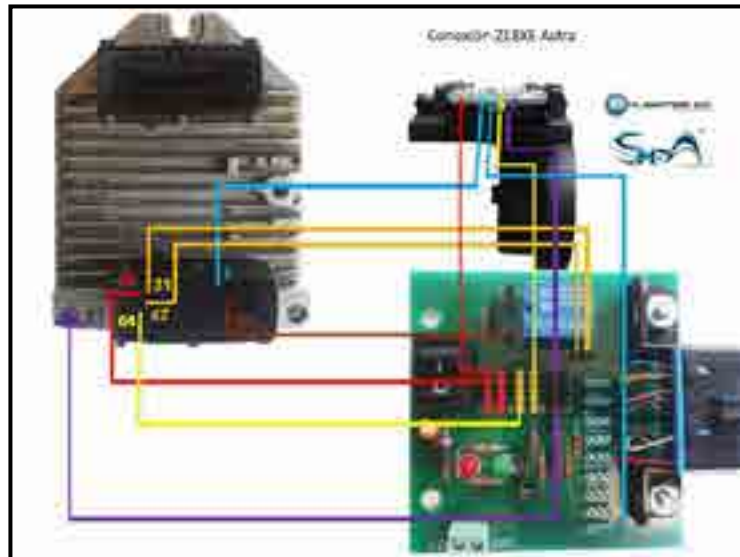
Sugerido de 12 a 14 Volts, con fuente de poder de 2 Amperes

Protegido contra falla de conexión, via diodo de polaridad con capacidad máxima de 2 amperes. NOTA: Si usted desea hacer pruebas con actuadores es necesario alimentar desde la fuente el actuador de manera directa.

LED ENERGÍA LED rojo para mostrarnos el estado de voltaje directo activo

LED ESTADO LED verde para mostrarnos el estado de voltaje de interruptor

Forma de conexión: Verificar via el manual de fabricante el modo de conexión de la computadora, después hace la conexión correspondiente, ejemplo:



Para más ejemplos de conexión, visite esta página:

<http://www.scanator.com.mx/Foro/tema/diagramas-programacion-en-banco/>